

ISAL

**Resúmenes
(Hechos en 2011)**

TEMA 1: TEORÍA DE LA PROBABILIDAD

COMBINATORIA

- Conjunto de n elementos distintos y vamos a contar cuántos grupos de m elementos se pueden formar:

	NO SE PUEDEN REPETIR LOS ELEMENTOS	SI SE PUEDEN REPETIR LOS ELEMENTOS
COMBINACIONES (No importa el orden)	$C_{n,m} = \frac{n!}{m! (n-m)!}$	$CR_{n,m} = \frac{(n+m-1)!}{m! (n-1)!}$
VARIACIONES (Sí importa el orden)	$V_{n,m} = \frac{n!}{(n-m)!}$	$VR_{n,m} = n^m$

- Conjunto de n elementos distintos y queremos saber todas las posibles ordenaciones:

	NO SE PUEDEN REPETIR LOS ELEMENTOS	SE REPITE CADA ELEMENTO n_i VECES	CADA ELEMENTO SE PUEDE REPETIR "n" VECES
PERMUTACIONES	$P_n = n!$	$P_n^{n_1, \dots, n_i} = \frac{n!}{n_1! \dots n_i!}$	$PR_n = n^n$

PROBABILIDAD

S_E : ESPACIO MUESTRAL: conjunto de todos los posibles resultados de un experimento aleatorio.

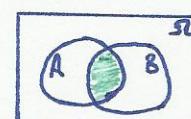
SUCESO: conjunto de resultados de un experimento. Relación entre sucesos:



$A \subset B$



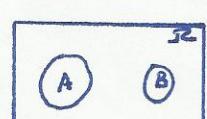
$A \cup B$



$A \cap B$



$A' = \text{CONTRARIO DE } A$



SUCESOS DISJUNTOS
($A \cap B = \emptyset$)

PROPIEDADES:

$$- P(A') = 1 - P(A)$$

$$- P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B) \quad [\text{Si } A, B \text{ disjuntos} \Rightarrow P(A \cup B) = P(A) + P(B)]$$

$$- A \subset B \Rightarrow P(A) \leq P(B)$$

$$- P(S_E) = 1$$

$\emptyset = \text{SUCESSO IMPOSIBLE}$
 $A \cup \emptyset = A$
 $A \cap \emptyset = \emptyset$
 $P(\emptyset) = 0$

LAPLACE: S_E finito y resultados equiprobables

$$P(A) = \frac{|A|}{|S_E|} = \frac{\text{CASOS FAVORABLES}}{\text{CASOS POSIBLES}}$$

$|S_E| = \text{Cardinal del espacio muestral}$

PROBABILIDAD CONDICIONAL: verificando el suceso B, probabilidad de verificarce A

$$P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)}$$

- $P(A|S_E) = P(A)$
- $A \cap B = \emptyset \Rightarrow P(A|B) = P(B|A) = 0$
- $A \subset B \Rightarrow P(B|A) = 1$
- $A \cap B \Rightarrow P(A|B) > P(A)$

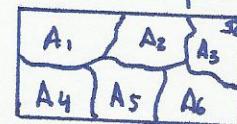
TEOREMA DE LA MULTIPLICACIÓN:

$$P(A_1 \cap \dots \cap A_n) = P(A_1) \cdot P(A_2 | A_1) \cdot \dots \cdot P(A_n | A_1 \cap A_2 \cap \dots \cap A_{n-1})$$

"extracciones
sin
devolución"

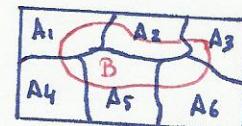
PARTICIÓN DEL ESPACIO MUESTRAL: $\{A_1, \dots, A_n\}$ es partición de Ω si cumple:

- a) $A_i \cap A_j = \emptyset$, $\forall i \neq j$ (mutuamente excluyentes)
- b) $\bigcup_{i=1}^n A_i = \Omega$ (exhaustivos)



TEOREMA DE LA PROBABILIDAD TOTAL: Siendo A_1, \dots, A_n una partición de Ω

$$P(B) = \sum_{i=1}^n P(A_i) \cdot P(B|A_i)$$



TEOREMA DE BAYES: Siendo A_1, \dots, A_n una partición del espacio muestral (Ω)

$$P(A_i | B) = \frac{P(A_i) \cdot P(B|A_i)}{P(A_1) \cdot P(B|A_1) + P(A_2) \cdot P(B|A_2) + \dots + P(A_n) \cdot P(B|A_n)} = \frac{P(A_i) P(B|A_i)}{P(B)}$$

SUCESOS INDEPENDIENTES: cuando la ocurrencia de uno no afecta a la ocurrencia de otro.

$$A, B \text{ independientes} \Leftrightarrow P(A \cap B) = P(A) \cdot P(B)$$

$$A, B \text{ disjuntos } (A \cap B = \emptyset) \Rightarrow A, B \text{ dependientes}$$

EXPERIMENTOS INDEPENDIENTES:

ξ_1, ξ_2 independientes \Leftrightarrow la ocurrencia de uno no influye en la ocurrencia del otro.

SUCESOS DE
DE SUCESOS

EXPERIMENTOS COMPUUESTOS: si dos experimentos son independientes podemos definir el experimento compuesto $\xi = \xi_1 \times \xi_2$ que consistiría en realizar ξ_1 y ξ_2 con espacio muestral $\Omega = \Omega_1 \times \Omega_2$ y con probabilidad $P(A \times B) = P(A) \times P(B)$.

ENSAYOS DE BERNOUILLE:

- Experimento compuesto de n ensayos independientes en el que cada ensayo sólo tiene dos resultados posibles (A y A^c).
- Queremos calcular la probabilidad de que A ocurra exactamente k veces en cualquier orden de los n ensayos.

$$P(B) = \binom{n}{k} [P(A)]^k \cdot [1 - P(A)]^{n-k}$$

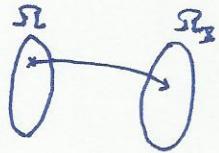
$$\binom{n}{k} = \frac{n!}{k!(n-k)!}$$

TEMA 2: VARIABLES ALEATORIAS UNIDIMENSIONALES

Dado un experimento aleatorio $\xi (\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$, una variable aleatoria (va) es una aplicación:

$$X : \Sigma \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\omega \in \Omega \rightarrow X(\omega) \in \mathbb{R}$$



- Una variable es una función que asigua un nº real a cada resultado del experimento aleatorio.
 - El conjunto de valores que puede tomar X se denominan sujetos.

Tipos de variables aleatorias:

- Discretas: Ω_X discreto, $\Omega_X = \{x_1, \dots, x_i, \dots\}$ (Rango finito o infinito).
 - Continuas: Rango infinito no numerable; $\Omega_X = (x_1, x_2)$.
 - Mixtas: Rango continuo con puntos discretos.

FUNCIÓN DE DISTRIBUCIÓN

Sea X va

$$F_x = P(X \leq x)$$

$F(x)$ nos informa de la cantidad de probabilidad que hay a la izquierda de cualquier punto del eje x .

• PROPIEDADES:

PROPRIEDADES

- 1) $0 \leq F_X(x) \leq 1$
- 2) $F_X(x)$ es no
- 3) $F_X(+\infty) = 1$

$$4) \mathbb{P}(\bar{X} = x) = F(x) - F(x^-)$$

$$P(X_1 \leq X \leq X_2) = F(X_2) - F(X_1)$$

$$\mathbb{P}(x_1 \leq X \leq x_2) = F(x_2) - F(x_1)$$

$$P(x_1 < X < x_2) = F(x_2) - F(x_1)$$

$$P(x_1 \leq X < x_2) = F(x_2) - F(x_1)$$

$$P(X_1 \leq X < X_2) = F(X_2^-) - F(X_1^-)$$

Mientras F_X sea continua la probabilidad de topar ese valor es 0. Esto ocurre en las va continuas donde F_X es continua \Rightarrow la prob. que hay en un punto concreto del ejex es 0.

No es así para ra discretas donde un punto puede tener prob. distinta de cero.

FUNCIÓN DENSIDAD DE PROBABILIDAD

Sea X va

$$g_x(x) = \frac{dF_x(x)}{dx}$$

$S_Z(x)$ informa sobre la cantidad de probabilidad que hay en un intervalo determinado del eje x .

• PROPIEDADES:

$$\mathbb{P}(X_1 < X \leq X_2) = \int_{x_1}^{x_2} f_X(x) dx \quad (\text{va continua})$$

Relación entre $f_8(x)$ y $f_7(x)$:

$$g_{\bar{x}}(x) = \frac{d F_{\bar{x}}(x)}{dx} \Rightarrow F_{\bar{x}}(x) = \int_{-\infty}^x g_{\bar{x}}(x) dx$$

$$f_g(x) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} g_k(x=k)$$

VARIABLES ALEATORIAS	Ω_X	$F_X(x)$	$f_X(x)$
CONTINUAS	CONTINUO $\Omega_X = (x_1, x_2)$	CONTINUA CRECIENTE $\forall x \in \Omega_X$ CONSTANTE $\forall x \notin \Omega_X$	$> 0, x \in \Omega_X$ $= 0, x \notin \Omega_X$
DISCRETAS	DISCRETO $\Omega_X = \{x_1, \dots, x_i\}$	ESCALONADA	TREN DE DELTAS EN LOS PUNTOS DISCRETOS DE PESO LA PROBABILIDAD EN ESE PUNTO
MIXTAS	$\Omega_X = (x_1, x_2) \cup \{x_3, x_4\}$		

MEDIA X va

$$E(X) = \eta = \int_{-\infty}^{\infty} x f_X(x) dx \quad (\text{va continua})$$

- Si tenemos una función $f_X(x)$ simétrica respecto a un punto, ese punto es la media de la va.

$E(X)$ es una constante que indica el centro de gravedad de la va, indica donde con mayor prob. la va va a tomar valores

$$E(X) = \sum_{i=1}^n x_i p_i \quad (\text{va discreta})$$

VARIANZA X va

$$\text{Var}(X) = \sigma^2 = \int_{-\infty}^{\infty} x^2 f_X(x) dx - \eta^2 \quad (\text{va continua})$$

$$\sigma^2 = \sum_{i=1}^n x_i^2 p_i - \eta^2 \quad (\text{va discreta})$$

$$\text{Var}(X) = E[x^2] - E[x]^2$$

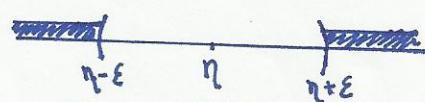
valor cuadrático medio

$\sigma_X = \sqrt{\text{Var}(X)} \equiv$ desviación estándar o típica, mide la dispersión en la misma unidad de medida que la media

DESIGUALDAD DE TCHEBYCHEFF X va con η, σ^2

$$P(|X - \eta| > \epsilon) \leq \frac{\sigma^2}{\epsilon^2}$$

Prob. de estar a una distancia mayor que ϵ de la media.



El intervalo que nos den debe estar centrado en la media

$$P(|X - \eta| < \epsilon) \geq 1 - \frac{\sigma^2}{\epsilon^2}$$

Probabilidad de estar en un entorno (ϵ) de la media.



Utilizamos la desigualdad de Tchebycheff cuando solo conocemos la media y la varianza de una va.

MOMENTOS X va

Momento no centrado de orden n :

$$m_n = E(X^n) = \int_{-\infty}^{\infty} x^n f_X(x) dx$$

$$m_n = \sum_{i=1}^n x_i^n P(X=x_i)$$

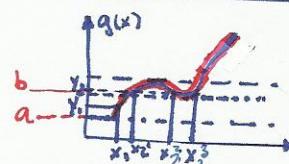
Momento centrado de orden n :

$$M_n = E[(X - \eta)^n] = \int_{-\infty}^{\infty} (x - \eta)^n f_X(x) dx$$

$$M_n = \sum_{i=1}^n (x_i - \eta)^n P(X=x_i)$$

TRANSFORMACIONES DE VARIABLE ALEATORIAa) CASO CONTINUO:

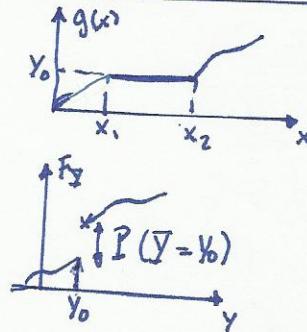
Sea X va continua y una función $y = g(x)$, transformamos la va x y obtenemos una nueva va $Y = g(X)$.

1) Cálculo de la $F_Y(y)$:1.1.) Si $g(x)$ no es cte:

Buscamos dividir la función por trozos:

$$\cdot y_1 < a: F_Y(y_1) = P(Y \leq y_1) = P(X \leq x_1) = F_X(x_1)$$

$$\cdot y_2 \in (a, b): F_Y(y_2) = P(Y \leq y_2) = P(\{X \leq x_1\} \cup \{x_1 < X \leq x_2\}) = F_X(x_1) + F_X(x_2) - F_X(x_1)$$

1.2) $g(x)$ cte en algún intervalo:

$$P(Y = y_0) = P(x_1 < X < x_2)$$

cuando $g(x)$ es constante en algún intervalo \Rightarrow
 $\Rightarrow Y$ será una va mixta.

2) Cálculo de la $f_{dP_X}(y)$: TEOREMA FUNDAMENTAL

- X va continua
- $y = g(x)$ continua, derivable y no constante

$$f_Y(y) = \sum_{x_i} \frac{f_X(x_i)}{|g'(x_i)|}$$

Siendo x_i las raíces de $y = g(x)$

• Si para un valor de y hay 1 valor de $x \Rightarrow$ 1 raiz.

• Si para un valor de y hay 2 valores de $x \Rightarrow$ 2 raíces.

$y \in (-\infty, y_1)$: Aplico $T = F$

$y \in (y_2, \infty)$: Aplico $T = F$

$y \in (y_1, y_2) = 0$

$y < y_0$: Aplico $T = F$

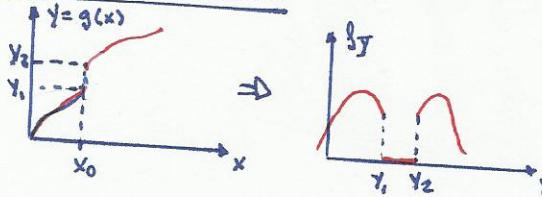
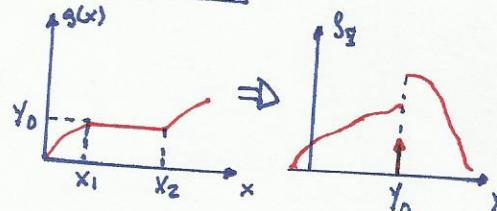
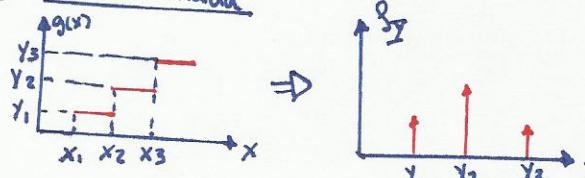
$y > y_0$: Aplico $T = F$

Delta en y_0 de peso : $P(Y = y_0) = P(x_1 < X < x_2)$

X va continua y $g(x)$ discontinua \Rightarrow

$\Rightarrow Y$ va discreta

f_Y está compuesta por deltas en los puntos de salto de peso la probabilidad en ese punto \Rightarrow

- $g(x)$ discontinua- $g(x)$ constante- $g(x)$ escalonada

$$\rightarrow P(Y = y_1) = P(x_1 < X < x_2)$$

$$P(Y = y_2) = P(x_2 < X < x_3)$$

!

b) CASO DISCRETO

Sea X va discreta y una función $y = g(x)$, transformamos la va y y obtenemos una nueva va $\bar{Y} = g(X)$ (discreta)

X discreta $\Rightarrow \Omega_X = \{x_1, \dots, x_i\}, P_i$
 \bar{Y} discreta $\Rightarrow \Omega_{\bar{Y}} = \{y_1, \dots, y_j\}$
 $P(\bar{Y} = y_1) = P(X = x_1)$
 $P(\bar{Y} = y_2) = P(X = x_1^1) + P(X = x_2^2) + P(X = x_3^1)$

c) PARÁMETROS DE UNA TRANSFORMACIÓN DE VARIABLE ALEATORIA

$$\left. \begin{array}{l} X \text{ va} \\ y = g(x) \end{array} \right\} \quad \boxed{E(\bar{Y}) = E[g(X)] = \int_{-\infty}^{\infty} g(x) f_X(x) dx} \quad \left. \begin{array}{l} E(\bar{Y}) = E[g(X)] = \sum_{\forall x_i} g(x_i) \cdot P(X = x_i) \\ (\text{va continua}) \qquad \qquad \qquad (\text{va discreta}) \end{array} \right\}$$

PROPIEDADES

- $E(aX + b) = aE(X) + b$
- $\text{Var}(aX + b) = a^2 \text{Var}(X)$

DISTRIBUCIONES IMPORTANTESCONTINUAS- DISTRIBUCIÓN UNIFORME

- X va $\rightarrow U(x_1, x_2)$

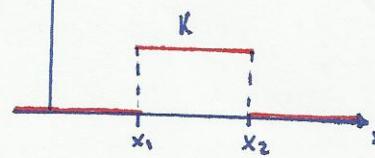
- f.d.p.

$$f_X(x) = \begin{cases} K & , x \in (x_1, x_2) \\ 0 & , \text{resto} \end{cases}$$

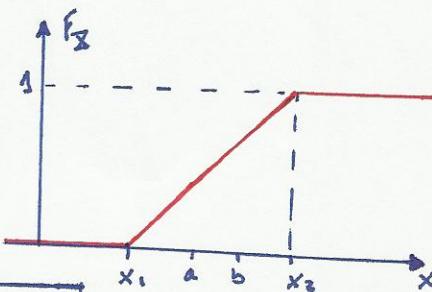
- F_X

$$F_X(x) = \begin{cases} 0 & , x < x_1 \\ \frac{x - x_1}{x_2 - x_1} & , x_1 \leq x \leq x_2 \\ 1 & , x > x_2 \end{cases}$$

$$K = \frac{1}{(x_2 - x_1)}$$



* Se usa cuando todos los puntos del rango son equiprobables



- $P(a < X \leq b) = F(b) - F(a) = \int_a^b f(x) dx = \frac{b-a}{x_2 - x_1}$

Si $x_1 < a < b < x_2$

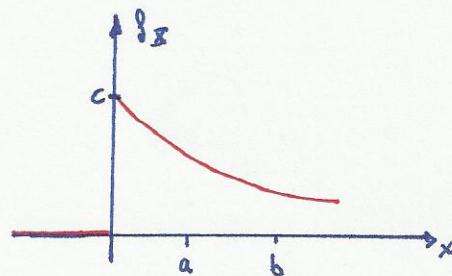
- $E(X) = \frac{x_1 + x_2}{2}$

- $\text{Var}(X) = \frac{(x_2 - x_1)^2}{12}$

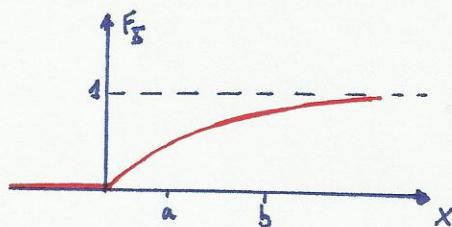
- EXPONENCIAL

$X \text{ va} \rightarrow X = \exp(c), c > 0$

$$f_X(x) = \begin{cases} ce^{-cx}, & x > 0 \\ 0, & x \leq 0 \end{cases}$$



$$F_X(x) = \begin{cases} 0, & x \leq 0 \\ 1 - e^{-cx}, & x > 0 \end{cases}$$



$$\mathbb{P}(a < X \leq b) = F(b) - F(a) = \int_a^b f(x) dx = e^{-ca} - e^{-cb} \quad (0 < a < b)$$

$$E(X) = \frac{1}{c}$$

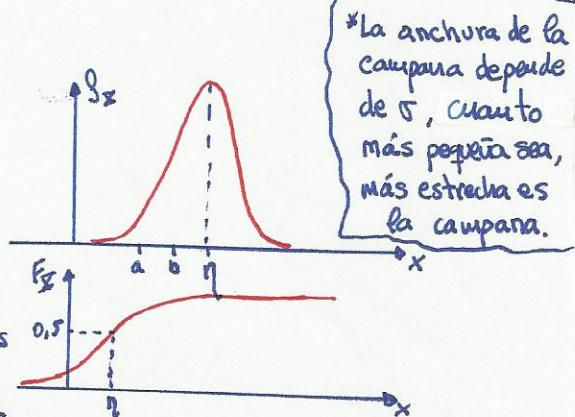
$$\text{Var}(X) = \frac{1}{c^2}$$

- NORMAL

$X \text{ va} \rightarrow N(\mu, \sigma^2)$

$$f_X(x) = \frac{1}{\sigma \sqrt{2\pi}} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}$$

$x \in (-\infty, \infty)$
 $\mu \in (-\infty, \infty)$
 $\sigma > 0$



$$E(X) = \mu$$

$$E(X^2) = (\mu^2 + \sigma^2)$$

⇒ Función no integrable ⇒ utilizamos la relación con la NORMAL ESTÁNDAR para calcular probabilidades.

$$\text{Var}(X) = \sigma^2$$

RELACIÓN NORMAL - NORMAL ESTÁNDAR

$$F_X(x) = G\left(\frac{x-\mu}{\sigma}\right)$$

$$\mathbb{P}(a < X \leq b) = F(b) - F(a) = G\left(\frac{b-\mu}{\sigma}\right) - G\left(\frac{a-\mu}{\sigma}\right)$$

- NORMAL ESTÁNDAR

$X \text{ va} \rightarrow N(0, 1)$

$$f_X(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{x^2}{2}}$$

$x \in (-\infty, \infty)$

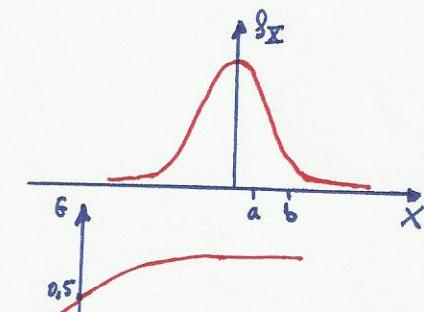
$$G(x) = \int_{-\infty}^x \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-t^2/2} dt$$

⇒ utilizamos TABULACIONES

$$E(X) = 0$$

$$\text{Var}(X) = 1$$

$$\mathbb{P}(a < X \leq b) = G(b) - G(a)$$



$$G(-x) = 1 - G(x)$$

DISCRETAS- BERNOUILLI

X va que puede tomar dos valores: $\begin{cases} 1 & \text{si se verifica el suceso A} \\ 0 & \text{si no se verifica el suceso A} \end{cases}$

$$P(A) = p ; P(\bar{A}) = q = 1-p$$

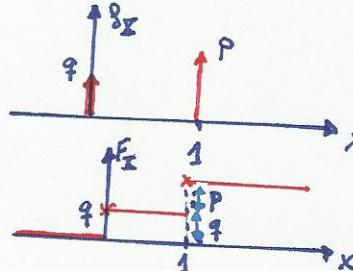
$$f_X(x) = q \delta(x) + p \delta(x-1)$$

$$F_X(x) = q u(x) + p \cdot u(x-1)$$

$$P(X=1) = p ; P(X=0) = q = 1-p$$

$$E(X) = p$$

$$\text{Var}(X) = pq$$



La distribución de Bernouilli es un caso particular de la distribución binomial con $n=1$.

- BINOMIAL

X va $\in n^{\circ}$ de verificaciones del suceso A tras n ensayos $\rightarrow B(n, p)$

$$n = n^{\circ} \text{ de ensayos}$$

$$p = P(A) , P(\bar{A}) = q = 1-p$$

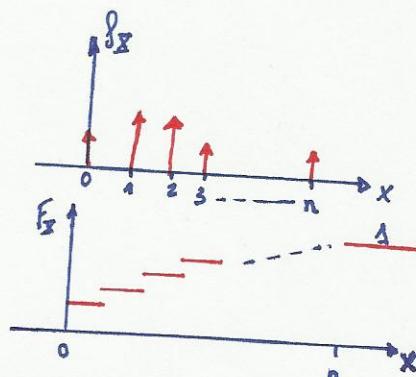
$$f_X(x) = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} p^k \cdot q^{n-k} \delta(n-k)$$

$$F_X(x) = \sum_{k=0}^{\lfloor x \rfloor} \binom{n}{k} p^k q^{n-k} u(x-k)$$

$$P(X=k) = \binom{n}{k} p^k q^{n-k} \quad 0 \leq k \leq n$$

$$E(X) = n \cdot p$$

$$\text{Var}(X) = npq$$

RELACIÓN BINOMIAL - POISSON

Cuando se cumple que $\begin{cases} n \rightarrow \infty \\ p \rightarrow 0 \\ np = a \approx 1 \end{cases}$ ($p \leq 0,1$) se puede aproximar la binomial por la de Poisson ($np \leq 5$)

- POISSON

X va tiene una distribución de Poisson de parámetro a ($a > 0$).

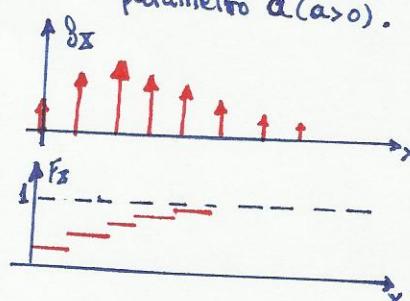
$$f_X(x) = \sum_{k=0}^{\infty} e^{-a} \frac{a^k}{k!} \delta(x-k)$$

$$F_X(x) = \sum_{k=0}^{\lfloor x \rfloor} e^{-a} \frac{a^k}{k!} u(x-k)$$

$$P(X=k) = e^{-a} \frac{a^k}{k!} \quad k=0, 1, 2, \dots$$

$$E(X) = a$$

$$\text{Var}(X) = a$$



Esta va modela la llegada de eventos a un sistema

- GEOMÉTRICA

X va geométrica se puede definir de dos formas diferentes:

- 1) $X = n^o$ de veces que se ha verificado el contrario de A hasta que se verifica A por primera vez. $P(A) = p$; $P(\bar{A}) = q = 1-p$

$$P(X = K) = q^K \cdot p \quad K=0, 1, 2, \dots$$

$$E(X) = \frac{q}{p}$$

$$\text{Var}(X) = \frac{q}{p^2}$$

\bar{A} se verifica K veces

A se verifica una vez en la repetición $K+1$.

- 2) $X = n^o$ de realizaciones del experimento necesarias para que A se verifique por primera vez. $P(A) = p$; $P(\bar{A}) = q = 1-p$.

$$P(X = K) = q^{K-1} \cdot p \quad K=1, 2, 3, \dots$$

$$E(X) = \frac{1}{p}$$

$$\text{Var}(X) = \frac{q}{p^2}$$

A se verifica en la repetición K por 1^a vez

\bar{A} se verifica $K-1$ veces

TEMA 3 : VARIABLE ALEATORIA BIDIMENSIONAL

VARIABLE BIDIMENSIONAL: $(X, Y) : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$\omega \rightarrow (X(\omega), Y(\omega))$$

Rango: $\Omega_{XY} = \{(X(\omega), Y(\omega)) : \forall \omega \in \Omega\}$

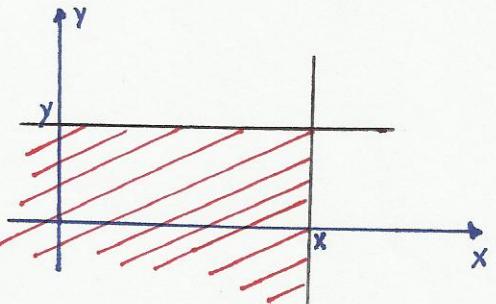
Tipos de variables:

- Discreta: si su recorrido Ω_{XY} es un subconjunto finito o infinito numerable del plano \mathbb{R}^2 .
- Continua: si su recorrido Ω_{XY} es un subconjunto infinito no numerable del plano \mathbb{R}^2 y su función de distribución es una función continua.

FUNCIÓN DE DISTRIBUCIÓN CONJUNTA

(X, Y) var

$$F_{XY}(x, y) = P(X \leq x, Y \leq y)$$



PROPIEDADES:

$$1) 0 \leq F_{XY}(x, y) \leq 1 \quad \begin{array}{l} x_1 < x_2 \Rightarrow F(x_1, y) \leq F(x_2, y), \forall y \in \mathbb{R} \\ y_1 < y_2 \Rightarrow F(x, y_1) \leq F(x, y_2), \forall x \in \mathbb{R} \end{array}$$

$$2) F_{XY}(+\infty, +\infty) = 1 \quad \left| \begin{array}{l} F_{XY}(-\infty, y) = 0 \\ F_{XY}(x, -\infty) = 0 \end{array} \right.$$

$$3) P(a \leq X \leq b, Y \leq d) = F(b, d) - F(a, d)$$

$$P(X \leq b, c \leq Y \leq d) = F(b, d) - F(b, c)$$

$$P(a \leq X \leq b, c \leq Y \leq d) = F(b, d) - F(a, d) - F(b, c) + F(a, c)$$

FUNCIÓN DENSIDAD DE PROBABILIDAD CONJUNTA

(X, Y) var

$$f_{XY} = \frac{\partial^2 F(x, y)}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 F(x, y)}{\partial y \partial x}$$

$$P[(X, Y) \in D] = \iint_D f_{XY}(x, y) dx dy$$

$$P[(X, Y) \in D] = \sum_{(x_i, y_j) \in D} P_{ij}$$

PROPIEDADES:

$$1) f_{XY}(x, y) \geq 0 \quad \forall (x, y) \in \mathbb{R}^2$$

$$2) \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f_{XY}(x, y) dx dy = 1 \quad \left| \sum_{\forall i} \sum_{\forall j} P_{ij} = 1 \right.$$

Relación entre $F_{XY}(x, y)$ y $f_{XY}(x, y)$:

$$F_{XY}(x, y) = \int_{-\infty}^x \int_{-\infty}^y f_{XY}(u, v) du dv \quad \forall (x, y) \in \mathbb{R}^2$$

DISTRIBUCIONES MARGINALES

$$F_X(x) = F_{XY}(x, \infty)$$

$$F_Y(y) = F_{XY}(\infty, y)$$

$$f_X(x) = \int_{-\infty}^{\infty} f_{XY}(x, y) dy$$

$$f_X(x) = \sum_y f_{XY}(x, y)$$

$$f_Y(y) = \int_{-\infty}^{\infty} f_{XY}(x, y) dx$$

$$f_Y(y) = \sum_x f_{XY}(x, y)$$

DISTRIBUCIONES CONDICIONALES

$$f_X(x | Y=y_0) = \frac{f_{XY}(x, y_0)}{f_Y(y_0)}$$

$$F_X(x | Y=y_0) = \int_{-\infty}^x f_X(u | Y=y_0) du$$

$$f_Y(y | X=x_0) = \frac{f_{XY}(x_0, y)}{f_X(x_0)}$$

$$F_Y(y | X=x_0) = \int_{-\infty}^y f_Y(u | X=x_0) du$$

INDEPENDENCIA DE VAB

X, Y independientes \Leftrightarrow

Estas equivalencias deben cumplirse para todos los puntos, si no se cumple para un punto $\Rightarrow X, Y$ no son independientes.

$$f_{XY}(x, y) = f_X(x) \cdot f_Y(y) \quad \forall x, y \in \mathbb{R}$$

$$\Leftrightarrow f_{XY}(x, y) = f_X(x) \cdot f_Y(y) \quad \forall x, y \in \mathbb{R}$$

$$\Leftrightarrow f_X(x | Y) = f_X(x)$$

$$\Leftrightarrow f_Y(y | X) = f_Y(y)$$

$$\Leftrightarrow P(X \in A, Y \in B) = P(X \in A) \cdot P(Y \in B)$$

$$\Leftrightarrow P(X=x_i, Y=y_j) = P(X=x_i) \cdot P(Y=y_j)$$

$$\left. \begin{array}{l} X, Z = g(X) \\ Y, W = h(Y) \end{array} \right\} \text{Si } X, Y \text{ son independientes} \rightarrow Z, W \text{ son independientes}$$

TRANSFORMACIONES DE V.A. BIDIMENSIONAL1) DOS TRANSFORMACIONES. TEOREMA FUNDAMENTAL

- (X, Y) v.a. bidimensional continua, $\int \int f_{XY}$

- Transformación $\begin{cases} Z = g(x, y) \\ W = h(x, y) \end{cases}$

(x_i, y_i) raíces

$$x_i = g_1(z, w)$$

$$y_i = g_2(z, w)$$

$$J(x, y) = \begin{vmatrix} \frac{\partial z}{\partial x} & \frac{\partial z}{\partial y} \\ \frac{\partial w}{\partial x} & \frac{\partial w}{\partial y} \end{vmatrix}$$

$$\sum_i f_{XY}(x_i, y_i)$$

$$f_{ZW}(z, w) = \begin{cases} \frac{f_{XY}(x(z, w), y(z, w))}{|J(x(z, w), y(z, w))|} & \text{si } (z, w) \in \Omega_{zw} \\ 0 & \text{si } (z, w) \notin \Omega_{zw} \end{cases}$$

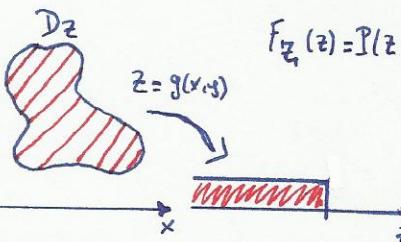
2) UNA TRANSFORMACIÓN

- (X, Y) v.a. bidimensional

- Transformación: $Z_i = g(X, Y)$

2.a) Cálculo de la función de distribución

Caso continuo



$$F_Z(z) = P(Z \leq z) = P[g(X, Y) \leq z] = P[(X, Y) \in D_Z]$$

Caso discreto

$$\Omega_Z = \{z_1, z_2, \dots, z_k, \dots\}$$

$$z = g(x_i, y_j) \quad P(z_i = z_k) = \sum \sum P(X=x_i, Y=y_j)$$

$$z_k = g(x_i, y_j)$$

2.b) Cálculo de la fdp (VA AUXILIAR)

- (X, Y) v.a. b. continua

$$- Z_i = g(X, Y)$$

* Si la transformación es $Z_i = X + Y$ y X e Y son v.a. independientes \Rightarrow la fdp de Z_i viene definida por:

$$f_Z(z) = f_X(x) * f_Y(y) = \int_{-\infty}^{+\infty} f_X(z) f_Y(y-z) dz$$

(Convolución de las fdp marginales)

$$\text{Si } Z_i = aX + bY \Rightarrow f_{Z_i}(z) = \frac{1}{|ab|} [f_X(\frac{z}{a}) * f_Y(\frac{z}{b})]$$

1º. Definimos otra v.a. ficticia y la igualamos a cualquiera de las dos ya definidas:

$$Z = g(X, Y)$$

$$W = X$$

2º. Aplicamos el Tº fundamental y obtenemos $f_{ZW}(z, w)$.

3º. Calculamos la fdp marginal de Z y obtenemos $f_Z(z)$.

$$f_Z(z) = \int_{-\infty}^{\infty} f_{ZW}(z, w) dw$$

TEOREMA DE LA MEDIA DE UNA TRANSFORMACIÓN DE V.A.

$$\left. \begin{array}{l} (X, Y) \text{ v.a.b.} \\ Z_i = g(X, Y) \end{array} \right\} E(Z_i) = E[g(X, Y)] = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} g(x, y) f_{XY}(x, y) dx dy \quad (\text{Caso continuo})$$

$$E(Z_i) = E[g(X, Y)] = \sum \sum g(x_i, y_j) P(X=x_i, Y=y_j) \quad (\text{Caso discreto})$$

Propiedades:

$$\circ E(aX + bY + c) = aE(X) + bE(Y) + c$$

$$\circ Z_i = aX + bY + c$$

$$X \rightarrow N(n_X, \sigma_X^2)$$

$$Y \rightarrow N(n_Y, \sigma_Y^2)$$

X, Y independientes

$$\rightarrow Z_i \rightarrow N(n_{Z_i}, \sigma_{Z_i}^2)$$

$$\begin{aligned} n_{Z_i} &= a n_X + b n_Y + c \\ \sigma_{Z_i}^2 &= a^2 \sigma_X^2 + b^2 \sigma_Y^2 \end{aligned}$$

PARÁMETROS DE UNA V.A. BIDIMENSIONAL

CORRELACIÓN

$$R_{XY} = E(X \cdot Y) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} x y f_{XY}(x, y) dx dy$$

X e Y son ortogonales $\Leftrightarrow E(XY) = 0$

X e Y independientes $\Rightarrow E(XY) = E(X) \cdot E(Y)$

COVARIANZA

$$C_{XY} = E(XY) - E(X) E(Y)$$

X e Y están incorreladas $\Leftrightarrow C_{XY} = 0 \Rightarrow E(XY) = E(X)E(Y)$

COEFICIENTE DE CORRELACIÓN

$$-1 \leq r_{XY} \leq 1$$

$$r_{XY} = \frac{C_{XY}}{\sigma_X \sigma_Y}$$

X e Y indep $\Rightarrow r_{XY} = 0$

X e Y independientes $\Rightarrow X$ e Y incorreladas

X e Y ortogonales $\Rightarrow E[(aX + bY)^2] = a^2 E(X^2) + b^2 E(Y^2)$

X e Y incorreladas $\Rightarrow \text{Var}(aX + bY) = a^2 \text{Var}(X) + b^2 \text{Var}(Y)$

$r_{XY} = \pm 1 \Rightarrow$ Las v.a. están relacionadas de forma lineal ($Y = aX + b$)

(42)

TEOREMA DEL LÍMITE CENTRAL

X_1, X_2, \dots, X_n v.a. continuas e independientes

Se define una nueva v.a.: $\bar{X} = \frac{X_1 + X_2 + \dots + X_n}{n}$ (v.a. continua)

$$E(\bar{X}) = \eta = \eta_1 + \eta_2 + \dots + \eta_n$$

$$\text{Var}(\bar{X}) = \sigma^2 = \sigma_1^2 + \sigma_2^2 + \dots + \sigma_n^2$$

incorreladas

$$f_{\bar{X}}(x) = f_{X_1}(x_1) * f_{X_2}(x_2) * \dots * f_{X_n}(x_n)$$

T.L.C.: si

$$n \gg 1 \Rightarrow \bar{X} \sim N(\eta, \sigma^2)$$

$$f(x) \approx \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} e^{-\frac{(x-\eta)^2}{2\sigma^2}} ; -\infty < x < \infty$$

* Si X_1, X_2, \dots, X_n son discretas e indep.
 $\bar{X} = \frac{X_1 + X_2 + \dots + X_n}{n}$ (v.a. discreta)
 $\Sigma_x = \{x_1, \dots, x_k, \dots\}$
 $P(X = x_k) \approx \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} e^{-\frac{(x_k-\eta)^2}{2\sigma^2}}$

TEOREMA DE DEMOIVRE-LAPLACE

$\bar{X} \rightarrow B(n, p)$, $\Sigma_x = \{0, \dots, n\}$, $E(\bar{X}) = np$, $\text{Var}(\bar{X}) = npq$

Si se cumple $\begin{cases} n \gg 1 \\ np \gg 1 \end{cases} \Rightarrow \bar{X} \sim N(np, \sqrt{npq})$

$$P(\bar{X} = k) = \binom{n}{k} p^k q^{n-k} \approx \frac{1}{\sqrt{2\pi npq}} e^{-\frac{(k-np)^2}{2npq}}$$

$$P(K_1 \leq \bar{X} \leq K_2) = \sum_{k=K_1}^{K_2} P(\bar{X} = k) = F(K_2) - F(K_1) = G\left(\frac{K_2-np}{\sqrt{npq}}\right) - G\left(\frac{K_1-np}{\sqrt{npq}}\right)$$

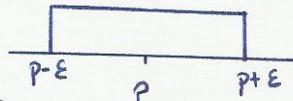
Se debe cumplir que:
 $|K-np| \leq \sqrt{npq}$

LEY DE LOS GRANDES NÚMEROS

$\forall \epsilon > 0$, $P(|\hat{p}_A - p| \leq \epsilon) \rightarrow 1$ cuando $n \rightarrow \infty$

$$P(|\hat{p}_A - p| \leq \epsilon) = 2G\left(\frac{n\epsilon}{\sqrt{npq}}\right) - 1$$

Nos informa de cuántas veces hay que repetir un experimento para que se cumplan unas determinadas condiciones

COROLARIO

• X e Y son ortogonales $\Leftrightarrow E(XY) = 0$

• X e Y son independientes $\Rightarrow X$ e Y están incorreladas

• X e Y están incorreladas $\Leftrightarrow C_{XY} = 0$

• X e Y son independientes $\Rightarrow E(XY) = E(X) \cdot E(Y)$

• X e Y son independientes $\Rightarrow r_{XY} = 0$

• X e Y ortogonales $\Rightarrow E[(aX+bY)^2] = a^2 E(X^2) + b^2 E(Y^2)$

• X e Y incorreladas $\Rightarrow \text{Var}(aX+bY) = a^2 \text{Var}(X) + b^2 \text{Var}(Y)$

TEMA 4: PROCESOS ESTOCÁSTICOS

DEFINICIONES

Se denomina proceso estocástico (PE) a cualquier función de Ω sobre el conjunto $\{\text{funciones de } t\}$ que asocia a cada suceso una función de t : $\text{PE}: \Omega \rightarrow \{\text{función de } t\}$

$$\text{P.E.} \equiv X(t)$$

$$\omega \rightarrow X(\omega, t)$$

Dependiendo si fijamos un suceso concreto, un instante concreto o ambos, tenemos:

$X(\omega, t)$: Proceso estocástico

$X(\omega_0, t)$: función de t (Realización del proceso)

$X(\omega, t_1)$: Variable aleatoria unidimensional

$X(\omega_0, t_1)$: punto, número real

* Si fijamos dos instantes de tiempo obtenemos una variable aleatoria bidimensional

FUNCIÓN DE DISTRIBUCIÓN Y FUNCIÓN DENSIDAD DE PROBABILIDAD

o DE PRIMER ORDEN

$$F_X(x, t_1) = P[X(t_1) \leq x]$$

$$f_X(x, t_1) = \frac{\partial F_X(x, t_1)}{\partial x}$$

Para cada instante de tiempo tenemos una ra diferente \Rightarrow
 \Rightarrow tenemos un función de distr. diferente \Rightarrow tenemos una fp diferente

o DE SEGUNDO ORDEN

$$F_{X_1, X_2}(x_1, x_2, t_1, t_2) = P[X(t_1) \leq x_1, X(t_2) \leq x_2]$$

$$f_{X_1, X_2}(x_1, x_2, t_1, t_2) = \frac{\partial^2 F_{X_1, X_2}(x_1, x_2, t_1, t_2)}{\partial x_1 \partial x_2}$$

MEDIA O ESPERANZA

Sea $X(t)$,

$$E[X(t)] = \eta_X(t) = \eta(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x f_X(x, t) dx$$

Para cada instante de tiempo tenemos una ra diferente \Rightarrow
 \Rightarrow tenemos una media diferente

VARIANZA

Sea $X(t)$,

$$\text{Var}[X(t)] = E[X^2(t)] - E[X(t)]^2$$

CORRELACIÓN

o Para un proceso: AUTOCORRELACIÓN

$$R_X(t_1, t_2) = E[X(t_1) X(t_2)] = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} x_1 x_2 f_X(x_1, x_2, t_1, t_2) dx_1 dx_2$$

Si igualamos $t_1 = t_2 = t \Rightarrow E[X^2(t)] = \int_{-\infty}^{\infty} x^2 f_X(x, t) dx \Rightarrow$ VALOR QUADRÁTICO MEDIO

o Para dos procesos: CORRELACIÓN CRUZADA

$$R_{XY}(t_1, t_2) = E[X(t_1) Y(t_2)] = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} x_1 y_2 f_{XY}(x_1, y_2, t_1, t_2) dx_1 dy_2$$

$\{X(t) \text{ e } Y(t) \text{ son ortogonales} \Leftrightarrow R_{XY}(t_1, t_2) = 0 \forall t_1 \neq t_2\}$

COVARIANZA

- Para un proceso: AUTOCOVARIANZA

$$C_X(t_1, t_2) = R_X(t_1, t_2) - E[X(t_1)] \cdot E[X(t_2)]$$

Si los dos instantes de tiempo coinciden $\Rightarrow C_X(t_1, t_1) = E[X^2(t_1)] - E[X(t_1)]^2 = \sigma_X^2(t_1) \Rightarrow$ VARIANZA

- Para dos procesos: COVARIANZA CRUZADA

$$C_{XY}(t_1, t_2) = R_{XY}(t_1, t_2) - E[X(t_1)] \cdot E[Y(t_2)]$$

$X(t)$ e $Y(t)$ son incorrelados $\Leftrightarrow C_{XY}(t_1, t_2) = 0$

COEFICIENTE DE CORRELACIÓN

- Para un proceso: COEF. DE AUTOCORRELACIÓN

$$r_X(t_1, t_2) = \frac{C_X(t_1, t_2)}{\sigma_X(t_1) \sigma_X(t_2)}$$

$X(t)$ e $Y(t)$ incorrelados $\Leftrightarrow r_{XY}(t_1, t_2) = 0 \Leftrightarrow R_{XY}(t_1, t_2) = n_X(t_1) n_Y(t_2)$

- Para dos procesos: COEF. DE CORRELACIÓN CRUZADA

$$r_{XY}(t_1, t_2) = \frac{C_{XY}(t_1, t_2)}{\sigma_X(t_1) \sigma_Y(t_2)}$$

INDEPENDENCIA

$X(t), Y(t)$ son independientes $\Leftrightarrow f_{XY}(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_n, t_1, \dots, t_n, t'_1, \dots, t'_m) = f_X(x_1, \dots, x_n, t_1, \dots, t_n) f_Y(y_1, \dots, y_n, t'_1, \dots, t'_m)$

$\{X(t) \text{ e } Y(t) \text{ independientes} \Rightarrow X(t) \text{ e } Y(t) \text{ incorrelados} \quad (\forall n, m)$

RUIDO BLANCO

- RB en sentido amplio:

$X(t)$ R.B. (s.a.) $\Leftrightarrow X(t_1), X(t_2)$ incorreladas $\forall t_1 \neq t_2$

- RB en sentido estricto:

$X(t)$ R.B. (s.e.) $\Leftrightarrow X(t_1), X(t_2)$ independientes $\forall t_1 \neq t_2$

Si $X(t)$ es R.B. (s.e.) $\Rightarrow f_X(x_1, x_2, t_1, t_2) = P[X(t_1) \leq x_1, X(t_2) \leq x_2] = F_X(x_1, t_1) \cdot F_X(x_2, t_2)$

ESTACIONARIEDAD

- En sentido estricto:

- $X(t)$ es estacionario cuando todos sus estadísticos permanecen invariantes ante un desplazamiento del origen de tiempos; cuando $X(t)$ y $X(t+\epsilon)$ tienen los mismos estadísticos $\forall \epsilon$.

- Propiedades: • $f_X(x, t) = f_X(x)$ \Rightarrow todas las va's tienen la misma gdp

• $f_{X, Y_2}(x_1, x_2, t_1, t_2) = f_{X, Z_2}(x_1, x_2, \zeta)$, $[\zeta = t_1 - t_2]$ \Rightarrow solo depende de la diferencia

• $\mu_X(t) = \eta_X$ (cte.)

• $R_X(t_1, t_2) = R_X(\zeta)$

• $C_X(t_1, t_2) = C_X(\zeta) = R_X(\zeta) - \eta_X^2$

- $X(t)$ es estacionario hasta orden n cuando los estadísticos hasta de orden n permanecen invariantes ante un desplazamiento del origen de tiempos.

* $X(t), Y(t)$ son conjunt. estacionarios en sentido amplio si:

. $X(t)$ es est. en s.a.

. $Y(t)$ es est. en s.a.

. $R_{XY}(\zeta)$

Orden 1 si $f_{XY}(x, t) = f_X(x)$
Orden 2 si $f_{XY}(x_1, x_2, t_1, t_2) = f_{X, Y_2}(x_1, x_2, \zeta)$ (15)

○ En sentido amplio:

$$\mathbb{X}(t) \text{ estacionario en s.a.} \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} \eta_{\mathbb{X}}(t) = \eta_{\mathbb{X}} \\ R_{\mathbb{X}}(t_1, t_2) = R_{\mathbb{X}}(\tau) \end{array} \right.$$

Si un proceso es RB, estacionario y de media nula:
 $R_{\mathbb{X}}[m] = \sigma^2 \delta[m]$
 $S_{\mathbb{X}}(\omega) = \sigma^2 ; \omega \in (-\pi, \pi)$

DENSIDAD ESPECTRAL DE POTENCIA

Sea $\mathbb{X}(t)$ P.E. estacionario en sentido amplio y real, se define el espectro como:

$$S_{\mathbb{X}}(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} R_{\mathbb{X}}(\tau) e^{-j\omega\tau} d\tau = \text{TF}[R_{\mathbb{X}}(\tau)]$$

$$R_{\mathbb{X}}(\tau) = \text{TF}^{-1}[S_{\mathbb{X}}(\omega)] = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} S_{\mathbb{X}}(\omega) e^{j\omega\tau} d\omega$$

* Si el proceso es discreto $\mathbb{X}[n] \Rightarrow S_{\mathbb{X}}(\omega) = \text{TF}[R_{\mathbb{X}}[n]] = \sum_{m=-\infty}^{\infty} R_{\mathbb{X}}[m] \cdot e^{-j\omega m}$, función continua y de periodo 2π .

PROPIEDADES: . $S(\omega) \geq 0, \forall \omega$

. $S(-\omega) = S(\omega)$, función par

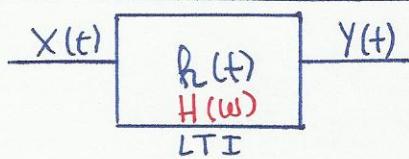
PROPIEDADES DE LA TRANSF. DE FOURIER

1. $aX(t) + bY(t) \leftrightarrow aX(\omega) + bY(\omega)$
2. $X(t-t_0) \leftrightarrow X(\omega) e^{j\omega t_0}$
3. $X(-t) \leftrightarrow X(\omega)$
4. $X(t) e^{j\omega_0 t} \leftrightarrow X(\omega - \omega_0)$
5. $X(at) \leftrightarrow \frac{1}{a} X\left(\frac{\omega}{a}\right)$
6. $\frac{dX(t)}{dt} \leftrightarrow j\omega X(\omega)$
7. $tX(t) \leftrightarrow j \frac{dX(\omega)}{d\omega}$

TRANSFORMADAS DE FOURIER

1. $K \leftrightarrow 2\pi K S(\omega)$
2. $\delta(t) \leftrightarrow 1$
3. $K\delta(t) \leftrightarrow K$
4. $u(t) \leftrightarrow \frac{1}{j\omega} + \pi S(\omega)$
5. $\cos(Kt) \leftrightarrow \pi [\delta(\omega-K) + \delta(\omega+K)]$
6. $\sin(Kt) \leftrightarrow j\pi [\delta(\omega+K) - \delta(\omega-K)]$

SISTEMAS LINEALES E INVARIANTES EN EL TIEMPO



$$Y(t) = X(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} h(\tau) \cdot X(t-\tau) d\tau$$

Conocemos $\eta_{\mathbb{X}}$, $S_{\mathbb{X}}(\omega)$ y $R_{\mathbb{X}}(t_1, t_2)$:

$$Y(\omega) = X(\omega) \cdot H(\omega)$$

$$H(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} h(t) e^{-j\omega t} dt$$

$$E[Y(t)] = \eta_{\mathbb{X}} \int_{-\infty}^{+\infty} h(\alpha) d\alpha = \eta_{\mathbb{X}} H(0)$$

$$R_{YY}(\tau) = R_{\mathbb{X}}(\tau) * h(\tau)$$

$$S_{YY}(\omega) = S_{\mathbb{X}}(\omega) \cdot |H(\omega)|^2$$

$$R_{YY}(\tau) = R_{\mathbb{X}}(\tau) * h(-\tau) * h(\tau)$$

$$S_{YY}(\omega) = S_{\mathbb{X}}(\omega) \cdot H^*(\omega) \cdot H(\omega)$$

$$R_{YY}(\tau) = R_{\mathbb{X}}(\tau) * h(-\tau) * h(\tau)$$

$$S_{YY}(\omega) = S_{\mathbb{X}}(\omega) \cdot |H(\omega)|^2$$